

Ecole Nouvelle d'Ingénieurs en Communication
Année 2000

INTRODUCTION
AU
SIGNAL DETERMINISTE

Exercices
Corrections
Chapitre 6

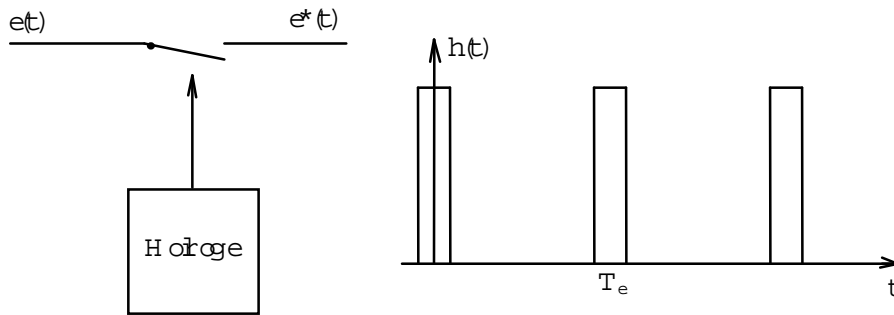
Yves DELIGNON

6. ECHANTILLONNAGE

Exercice 1

I ECHANTILLONNAGE D'UN SIGNAL SINUSOÏDAL

Un commutateur analogique découpe un signal $e(t)$ sinusoïdal défini par $e(t) = E \cos(2\pi f_a t)$ au rythme d'un signal d'horloge $h(t)$ de fréquence f_e et de rapport cyclique $\alpha = \tau/T_e$.



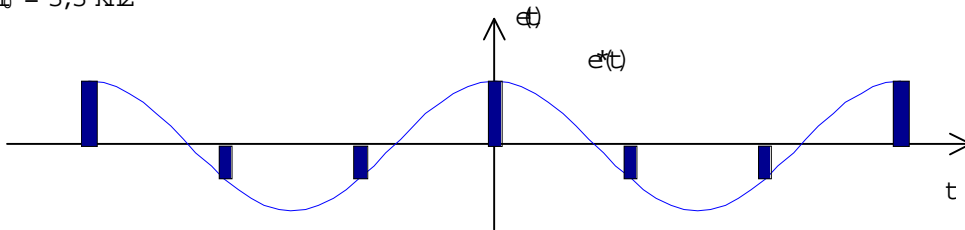
Il en résulte un signal $e^*(t)$ appelé signal échantillonné.

I.1. Etude dans le domaine temporel .

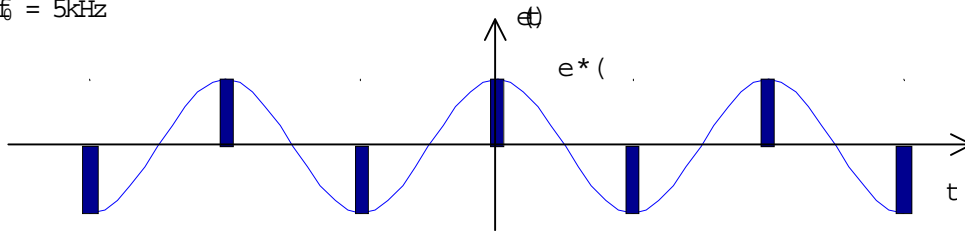
On donne $f_e = 10\text{kHz}$

I.1.1. Représenter, $e(t)$ et $e^*(t)$ pour quatre fréquences de $e(t)$: $f_0 = 3,3\text{kHz}$; $f_0 = 5\text{kHz}$; $f_0 = 6,6\text{kHz}$; $f_0 = 10\text{kHz}$.

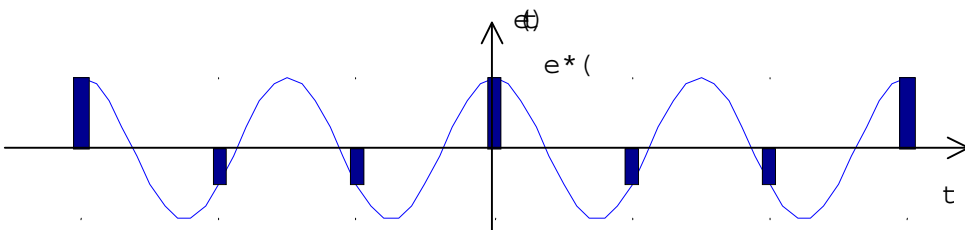
$f_0 = 3,3\text{kHz}$



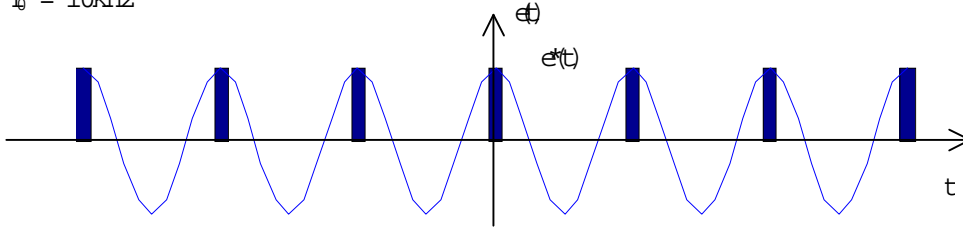
$f_0 = 5\text{kHz}$



$f_0 = 6,6\text{kHz}$



$$f_0 = 10 \text{ kHz}$$



I.1.2. Déduire de ces représentations graphiques la fréquence apparente f_a du signal échantillonné et son expression en fonction de f_0 dans les quatre cas. Conclure.

$$f_0 = 3,3 \text{ kHz} \quad f_a = 3,3 \text{ kHz}$$

$$f_0 = 5 \text{ kHz} \quad f_a = 5 \text{ kHz}$$

$$f_0 = 6,6 \text{ kHz} \quad f_a = 3,3 \text{ kHz}$$

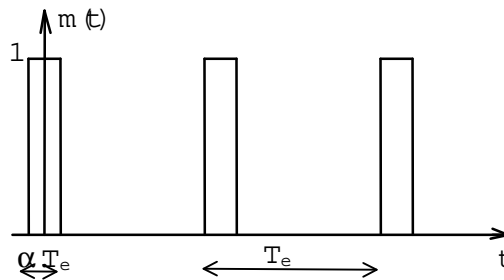
$$f_0 = 10 \text{ kHz} \quad f_a = 0 \text{ kHz}$$

$$f_a = f_0 \text{ si } f_0 < f_e/2$$

$$f_a = f_e - f_0 \text{ si } f_0 > f_e/2$$

I2. Etude dans le domaine des fréquences

L'échantillonnage est obtenu en multipliant $e(t)$ par le signal $m(t)$ suivant :



I.2.1. Développer en série de Fourier $m(t)$.

$m(t)$ étant périodique de période T_e , il peut se décomposer en série de Fourier

$$m(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} m_k e^{j 2\pi \frac{kt}{T_e}} \quad \text{avec} \quad m_k = \frac{1}{T_e} \int_{-T_e/2}^{T_e/2} m(t) e^{-j 2\pi \frac{kt}{T_e}} dt$$

On montre que $m_k = \alpha \text{ sinc}(\alpha k)$

Le développement en série de Fourier s'écrit alors $m(t) = \alpha \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) e^{j 2\pi \frac{kt}{T_e}}$

Puisque $m(t)$ est une fonction paire

$$m(t) = \alpha \left(1 + \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) e^{j 2\pi \frac{kt}{T_e}} + \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) e^{-j 2\pi \frac{kt}{T_e}} \right)$$

$$\text{on a} \quad \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) e^{j 2\pi \frac{kt}{T_e}} = \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) e^{-j 2\pi \frac{kt}{T_e}}$$

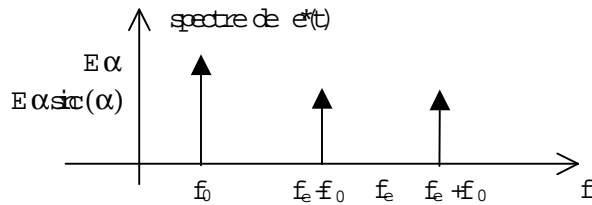
$$\text{Et} \quad m(t) = \alpha \left(1 + \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) \left(e^{j 2\pi \frac{kt}{T_e}} + e^{-j 2\pi \frac{kt}{T_e}} \right) \right) = \alpha \left(1 + 2 \sum_{k=1}^{+\infty} \text{sinc}(\alpha k) \cos \left(2\pi \frac{kt}{T_e} \right) \right)$$

I.2.2. En déduire le spectre de $e^*(t)$. (On le représentera en se limitant aux trois premières composantes).

$$\text{On a} \quad e^*(t) = E \cos(2\pi f_0 t) m(t)$$

$$e^*(t) = E\alpha \left(\cos(2\pi f_0 t) + 2 \sum_{k=1}^{+\infty} \sin c(k\alpha) \cos(2\pi k f_e t) \cos(2\pi f_0 t) \right)$$

$$e^*(t) = E\alpha \left(\cos(2\pi f_0 t) + \sum_{k=1}^{+\infty} \sin c(k\alpha) (\cos(2\pi (f_0 + k f_e) t) + \cos(2\pi (f_0 - k f_e) t)) \right)$$



II. RESTITUTION D'UN SIGNAL ECHANTILLONNE.

II.1. On souhaite restituer $e(t)$ par filtrage passe-bas de $e^*(t)$. Si la fréquence d'échantillonnage f_e est fixée, quelle est la valeur maximale admissible de la fréquence f_0 de $e(t)$?

Pour restituer par filtrage passe-bas les raies en f_0 et $-f_0$, il faut que $f_0 < f_e - f_0$, soit $f_0 < f_e/2$

II.2. Quelle est alors la fréquence de coupure du filtre passe bas idéal qui permet de restituer une image de $e(t)$?

Pour restituer uniquement les raies en f_0 et $-f_0$, on applique un filtre passe bas de fréquence de coupure comprise entre f_0 et $f_e - f_0$. La restitution de $e(t)$ est donc possible si et seulement si $f_0 < f_e - f_0$ soit $f_e > 2f_0$.

II.3. Montrer que l'on retrouve les résultats de la question I.1.2.

Si la condition $f_0 < f_e/2 = 5\text{kHz}$ est vérifiée, on récupère un signal de fréquence $f_0 = f_0$

Si ce n'est pas le cas, on récupère la raie $f_0 = f_e - f_0$

Ainsi on retrouve les résultats de la question I.1.2

$f_0 = 3,3 \text{ kHz}$	$f_0 = 3,3 \text{ kHz}$
$f_0 = 5 \text{ kHz}$	$f_0 = 5 \text{ kHz}$
$f_0 = 6,6 \text{ kHz}$	$f_0 = 3,3 \text{ kHz}$
$f_0 = 10 \text{ kHz}$	$f_0 = 0 \text{ kHz}$

III. ECHANTILLONNAGE D'UN SIGNAL PERIODIQUE NON SINUSOÏDAL

Le signal $e(t)$ découpé par le commutateur analogique est maintenant de la forme $e(t) = E |\cos 2\pi f_0 t|$ avec $f_0 = 1\text{kHz}$

III.1. Quelle est la fréquence f_1 de $e(t)$?

La période de $e(t)$ est moitié plus petite que celle de $\cos 2\pi f_0 t$, c'est à dire $T_1 = T_0/2$. On a donc $f_1 = 2f_0 = 2\text{kHz}$

III.2. A partir de quel rang n l'amplitude des harmoniques est-elle au moins 100 fois plus faible que celle du fondamental ?

Calcul des harmoniques

$$e(t) = E |\cos 2\pi f_1 t| \quad e(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X_k e^{2j\pi f_1 k t} = X_0 + 2 \sum_{k=1}^{+\infty} X_k \cos(2\pi f_1 k t) \quad \text{car } e(t) \text{ est paire}$$

$$X_k = \frac{1}{T_1} \int_{-T_1/2}^{T_1/2} e(t) e^{-2j\pi f_1 k t} dt = \frac{f_1 E}{2} \left(\int_{-T_1/2}^{T_1/2} e^{-2j\pi(kf_1 - f_0)t} dt + \int_{-T_1/2}^{T_1/2} e^{-2j\pi(kf_1 + f_0)t} dt \right)$$

$$\int_{-T_1/2}^{T_1/2} e^{-2j\pi f_0(2k-1)t} dt = \left[\frac{e^{-2j\pi f_0(2k-1)t}}{-2j\pi f_0(2k-1)} \right]_{-T_1/2}^{T_1/2} = \frac{e^{j\pi f_0(2k-1)T_1} + e^{-j\pi f_0(2k-1)T_1}}{2j\pi f_0(2k-1)}$$

$$\int_{-T_1/2}^{T_1/2} e^{-2j\pi f_0(2k-1)t} dt = \frac{e^{j\frac{\pi}{2}(2k-1)} - e^{-j\frac{\pi}{2}(2k-1)}}{2j\pi f_0(2k-1)} = \frac{-2j(-1)^k}{2j\pi f_0(2k-1)} = \frac{(-1)^k}{\pi f_0(1-2k)}$$

$$\text{De même } \int_{-T_1/2}^{T_1/2} e^{-2j\pi(kf_1 + f_0)t} dt = \frac{e^{j\frac{\pi}{2}(2k+1)} - e^{-j\frac{\pi}{2}(2k+1)}}{2j\pi f_0(2k+1)} = \frac{(-1)^k}{\pi f_0(1+2k)}$$

$$X_k = \frac{E f_1}{2} \left(\frac{(-1)^k}{\pi f_0(1-2k)} + \frac{(-1)^k}{\pi f_0(1+2k)} \right) = \frac{2E}{\pi} \frac{(-1)^k}{(1-4k^2)}$$

$$\text{soit } e(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X_k e^{2j\pi f_1 k t} = \frac{2E}{\pi} \left(1 + 2 \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(1-4k^2)} \cos(2\pi f_1 k t) \right)$$

On cherche n tel que $|X_n| \leq \frac{|X_1|}{100}$

$$\text{or } |X_1| = \frac{4E}{3\pi} \text{ on a alors } \left| \frac{(-1)^k}{1-4k^2} \right| \leq \frac{1}{300} \text{ soit } 100 \leq |1-4k^2| \text{ ou encore } k \geq \frac{\sqrt{299}}{4} = 8,64$$

On peut alors négliger les harmoniques d'ordre supérieurs ou égal à 8 et ainsi ne conserver que les huit premières harmoniques.

En déduire la fréquence f_m , à partir de laquelle on peut considérer qu'il n'y a plus de raies spectrales pour $e(t)$.

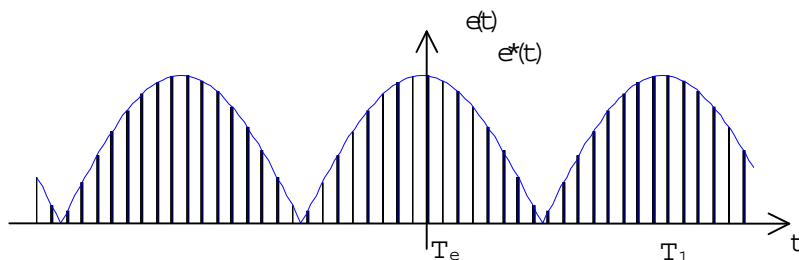
$$f_m = 8f_1 = 16\text{kHz}$$

III.3. Quelle est alors la valeur minimale de la fréquence d'échantillonnage f_e qu'il faut choisir ?

D'après Shannon, la fréquence d'échantillonnage doit être supérieur à $2f_m = 32\text{kHz}$

Donner alors le nombre d'échantillons nécessaires et représenter $e^*(t)$ dans les conditions limites.

Pour une fréquence d'échantillonnage de 32kHz , on a 16 ($=32/2$) échantillons par périodes.



Exercice 2 QROC 98

Soit le signal $x(t) = 2\alpha \text{sinc}(2\alpha t)$

1. $X(f) = \text{TF}[x(t)](f)$ est-il à support borné ? Quelle est la fréquence minimale d'échantillonnage ?

En appliquant la propriété de l'homothétie, on a $X(f) = \text{rect}\left(\frac{f}{2\alpha}\right)$

La fréquence maximale de $x(t)$ étant, la fréquence minimale d'échantillonnage est 2α .

2. Soit un échantillonneur moyenneur de $x(t)$ défini par:

$$\hat{x}(t) = T \sum_{k=-\infty}^{+\infty} y(kT) \delta(t - kT) \quad \text{avec} \quad y(t) = x(t) * \frac{1}{\theta} \text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) \quad \text{et} \quad \theta \ll T, \quad \theta < 1/\alpha$$

Montrer que $\hat{x}(t)$ peut se mettre sous la forme $\hat{x}(t) = \frac{T}{\theta} \left[\text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) * x(t) \right] \cdot \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

On peut écrire $\hat{x}(t) = T \sum_{k=-\infty}^{+\infty} y(kT) \delta(t - kT) = T \sum_{k=-\infty}^{+\infty} y(t) \delta(t - kT) = T y(t) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

or $y(t) = x(t) * \frac{1}{\theta} \text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right)$, d'où $\hat{x}(t) = \frac{T}{\theta} \left[\text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) * x(t) \right] \cdot \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$

3. En déduire le spectre $\hat{X}(f)$ de $\hat{x}(t)$ et représenter le graphiquement.

Que se passe-t-il lorsque θ tend vers 0 ?

$$\hat{X}(f) = \text{TF} \left[\frac{T}{\theta} \left[\text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) * x(t) \right] \right] * \text{TF} \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT) \right] = \frac{T}{\theta} \left[\text{TF} \left[\text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) \right] X(f) \right] * \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta\left(f - \frac{k}{T}\right)$$

$$\text{TF} \left[\text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right) \right] = \theta \text{sinc}(\theta f)$$

et

$$\hat{X}(f) = \text{sinc}(\theta f) X(f) * \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta\left(f - \frac{k}{T}\right) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \text{sinc}\left(\theta \left(f - \frac{k}{T}\right)\right) X\left(f - \frac{k}{T}\right)$$

Lorsque θ tend vers 0, $\frac{1}{\theta} \text{rect}\left(\frac{t}{\theta}\right)$ tend vers une impulsion de Dirac et $\text{sinc}(\theta f)$ tend vers 1.

L'échantillonnage tend vers l'idéal.

4. Sachant que $\text{sinc}(\theta f)$ peut être considéré comme constant pour $f \in \left[-\frac{1}{3\theta}, \frac{1}{3\theta}\right]$, quelle condition doit vérifier θ pour que $x(t)$ puisse être récupéré par filtrage passe-bas ?

Pour que l'on puisse retrouver $x(t)$ à partir d'un filtrage passe-bas du signal échantillonné, $\text{sinc}(\theta f)$ ne doit apporter aucune distorsion sur le support en fréquence de $x(t)$, c'est à dire

$$\alpha < \frac{1}{3\theta}$$